



Программное обеспечение математической модели движения судна

Расчет и описание динамики движения различных судов: кораблей, платформ и других морских подвижных объектов

ОБЛАСТИ ПРИМЕНЕНИЯ

Программное обеспечение (ПО) может применяться в составе навигационных тренажеров, испытательных стендов судовых систем управления движением, в компьютерных играх

КОНКУРЕНТНЫЕ ПРЕИМУЩЕСТВА

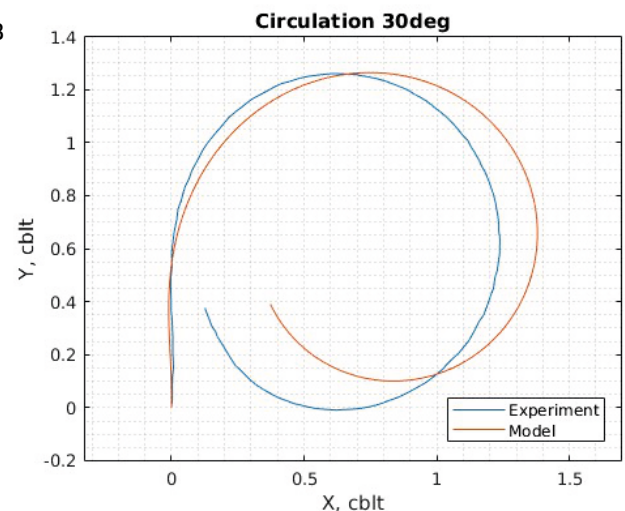
- Кроссплатформенность ПО (модель поставляется в виде библиотеки под любую архитектуру, любую операционную систему)
- Встраиваемость ПО в программные комплексы стендов и тренажеров
- Качественное описание ветро-волновых возмущений и эффектов мелководья

СТАДИЯ РАЗРАБОТКИ

Разработка закончена, ПО поставляется по запросу

ОСНОВНЫЕ ТЕХНИЧЕСКИЕ ХАРАКТЕРИСТИКИ

- Тип судна – произвольный
- Характеристики математической модели:
 - моделируемые характеристики: гидродинамические и аэродинамические силы и моменты, инерциальные силы и моменты, силы и моменты от гребных винтов, вертикальных рулей, средств активного управления (подруливающих устройств, винто-рулевых колонок, азиподов и т. д.)
 - математическая модель включает расчет динамики главного двигателя, эффективного крутящего момента и момента сопротивления, динамики системы дистанционного автоматизированного управления
 - возможность моделирования реверса двигателей и их запуска сжатым воздухом
 - возможность подстройки модели при уточнении характеристик, полученных при опытных или натуральных испытаниях
- Среда разработки ПО:
 - C++11
 - QT SDK



Настройка модели
по данным натуральных
испытаний (циркуляция)